林轩田《机器学习技法》课程笔记6 -- Support Vector Regression

作者: 红色石头 公众号: Al有道 (id: redstonewill)

上节课我们主要介绍了Kernel Logistic Regression,讨论如何把SVM的技巧应用在 soft-binary classification上。方法是使用2-level learning,先利用SVM得到参数b和 w,然后再用通用的logistic regression优化算法,通过迭代优化,对参数b和w进行微调,得到最佳解。然后,也介绍了可以通过Representer Theorem,在z空间中,引入 SVM的kernel技巧,直接对logistic regression进行求解。本节课将延伸上节课的内容,讨论如何将SVM的kernel技巧应用到regression问题上。

Kernel Ridge Regression

首先回顾一下上节课介绍的Representer Theorem,对于任何包含正则项的L2-regularized linear model,它的最佳化解w都可以写成是z的线性组合形式,因此,也就能引入kernel技巧,将模型kernelized化。

for any L2-regularized linear model

$$\min_{\mathbf{w}} \frac{\lambda}{N} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \operatorname{err}(y_n, \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n)$$

optimal $\mathbf{w}_* = \sum_{n=1}^N \beta_n \mathbf{z}_n$.

—any L2-regularized linear model can be kernelized!

那么如何将regression模型变成kernel的形式呢?我们之前介绍的linear/ridge regression最常用的错误估计是squared error,即 $err(y,w^Tz)=(y-w^Tz)^2$ 。这种形式对应的解是analytic solution,即可以使用线性最小二乘法,通过向量运算,直接得到最优化解。那么接下来我们就要研究如何将kernel引入到ridge regression中去,得到与之对应的analytic solution。

我们先把Kernel Ridge Regression问题写下来:

solving ridge regression
$$\min_{\mathbf{w}} \frac{\lambda}{N} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} (y_n - \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n)^2$$
 yields optimal solution $\mathbf{w}_* = \sum_{n=1}^{N} \frac{\beta_n \mathbf{z}_n}{N}$

其中,最佳解 w_* 必然是z的线性组合。那么我们就把 $w_* = \sum_{n=1}^N \beta_n z_n$ 代入到ridge regression中,将z的内积用kernel替换,把求 w_* 的问题转化成求 β_n 的问题,得到:

with out loss of generality, can solve for optimal
$$\boldsymbol{\beta}$$
 instead of \mathbf{w}

$$\min_{\boldsymbol{\beta}} \frac{\lambda}{N} \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{N} \beta_{n} \beta_{m} K(\mathbf{x}_{n}, \mathbf{x}_{m}) + \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \left(y_{n} - \sum_{m=1}^{N} \beta_{m} K(\mathbf{x}_{n}, \mathbf{x}_{m}) \right)^{2} \\
\text{regularization of } \boldsymbol{\beta} \text{ on } K\text{-based regularizer} \\
= \frac{\lambda}{N} \boldsymbol{\beta}^{T} \mathbf{K} \boldsymbol{\beta} + \frac{1}{N} \left(\boldsymbol{\beta}^{T} \mathbf{K}^{T} \mathbf{K} \boldsymbol{\beta} - 2 \boldsymbol{\beta}^{T} \mathbf{K}^{T} \mathbf{y} + \mathbf{y}^{T} \mathbf{y} \right)$$

ridge regression可以写成矩阵的形式,其中第一项可以看成是 eta_n 的正则项,而第二项可以看成是 eta_n 的error function。这样,我们的目的就是求解该式最小化对应的 eta_n 值,这样就解决了kernel ridge regression问题。

求解 eta_n 的问题可以写成如下形式:

$$E_{\text{aug}}(\boldsymbol{\beta}) = \frac{\lambda}{N} \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{K} \boldsymbol{\beta} + \frac{1}{N} \left(\boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \mathbf{K} \boldsymbol{\beta} - 2 \boldsymbol{\beta}^{\mathsf{T}} \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \mathbf{y} + \mathbf{y}^{\mathsf{T}} \mathbf{y} \right)$$

$$\nabla E_{\text{aug}}(\boldsymbol{\beta}) = \frac{2}{N} \left(\lambda \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \mathbf{I} \boldsymbol{\beta} + \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \mathbf{K} \boldsymbol{\beta} - \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \mathbf{y} \right) = \frac{2}{N} \mathbf{K}^{\mathsf{T}} \left((\lambda \mathbf{I} + \mathbf{K}) \boldsymbol{\beta} - \mathbf{y} \right)$$

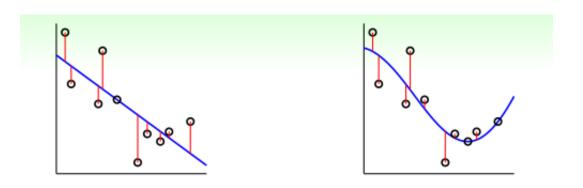
 $E_{aug}(eta)$ 是关于eta的二次多项式,要对 $E_{aug}(eta)$ 求最小化解,这种凸二次最优化问题,只需要先计算其梯度,再令梯度为零即可。 $\nabla E_{aug}(eta)$ 已经在上式中写出来了,令其等于零,即可得到一种可能的eta的解析解为:

$$eta = (\lambda I + K)^{-1} y$$

这里需要关心的问题是 $(\lambda I+K)$ 的逆矩阵是否存在?答案是肯定的。因为我们之前介绍过,核函数K满足Mercer's condition,它是半正定的,而且 $\lambda>0$,所以 $(\lambda I+K)$ 一定是可逆的。从计算的时间复杂上来说,由于 $(\lambda I+K)$ 是NxN大小的,所以时间复杂度是 $O(N^3)$ 。还有一点, $\nabla E_{aug}(\beta)$ 是由两项乘积构成的,另一项是

K,会不会出现K=0的情况呢?其实,由于核函数K表征的是z空间的内积,一般而言,除非两个向量互相垂直,内积才为零,否则,一般情况下K不等于零。这个原因也决定了 $(\lambda I+K)$ 是dense matrix,即 β 的解大部分都是非零值。这个性质,我们之后还会说明。

所以说,我们可以通过kernel来解决non-linear regression的问题。下面比较一下linear ridge regression和kernel ridge regression的关系。



如上图所示,左边是linear ridge regression,是一条直线;右边是kernel ridge regression,是一条曲线。大致比较一下,右边的曲线拟合的效果更好一些。这两种 regression有什么样的优点和缺点呢?对于linear ridge regression来说,它是线性模型,只能拟合直线;其次,它的训练复杂度是 $O(d^3+d^2N)$,预测的复杂度是O(d),如果N比d大很多时,这种模型就更有效率。而对于kernel ridge regression来说,它 转换到z空间,使用kernel技巧,得到的是非线性模型,所以更加灵活;其次,它的训练复杂度是 $O(N^3)$,预测的复杂度是O(N),均只与N有关。当N很大的时候,计算量就很大,所以,kernel ridge regression适合N不是很大的场合。比较下来,可以说 linear和kernel实际上是效率(efficiency)和灵活(flexibility)之间的权衡。

linear ridge regression

$$\mathbf{w} = (\lambda \mathbf{I} + \mathbf{X}^T \mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^T \mathbf{y}$$

- more restricted
- O(d³ + d²N) training;
 O(d) prediction
 —efficient when N ≫ d

kernel ridge regression

$$\beta = (\lambda I + K)^{-1} y$$

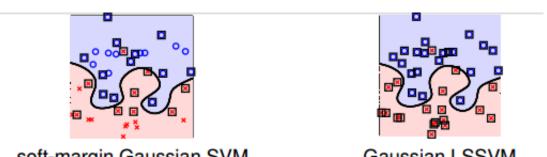
- more flexible with K
- O(N³) training;
 O(N) prediction
 - -hard for big data

linear versus kernel: trade-off between efficiency and flexibility

Support Vector Regression Primal

我们在机器学习基石课程中介绍过linear regression可以用来做classification,那么上 一部分介绍的kernel ridge regression同样可以来做classification。我们把kernel ridge regression应用在classification上取个新的名字,叫做least-squares SVM (LSSVM) .

先来看一下对于某个问题,soft-margin Gaussian SVM和Gaussian LSSVM结果有哪 些不一样的地方。



soft-margin Gaussian SVM

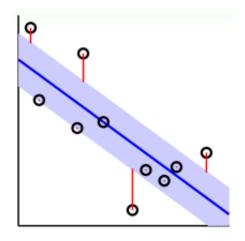
Gaussian LSSVM

如上图所示,如果只看分类边界的话,soft-margin Gaussian SVM和Gaussian LSSVM差别不是很大,即的到的分类线是几乎相同的。但是如果看Support Vector的 话(图中方框标注的点),左边soft-margin Gaussian SVM的SV不多,而右边 Gaussian LSSVM中基本上每个点都是SV。这是因为soft-margin Gaussian SVM中的 α_n 大部分是等于零, $\alpha_n>0$ 的点只占少数,所以SV少。而对于LSSVM,我们上一 部分介绍了 β 的解大部分都是非零值,所以对应的每个点基本上都是SV。SV太多会带 来一个问题,就是做预测的矩 $g(x) = \sum_{n=1}^N eta_n K(x_n,x)$,如果 eta_n 非零值较多,那 么g的计算量也比较大,降低计算速度。基于这个原因, soft-margin Gaussian SVM更 有优势。

- LSSVM: similar boundary, many more SVs \implies slower prediction, dense β (BIG g)
- dense β: LSSVM, kernel LogReg; sparse α : standard SVM

那么,针对LSSVM中dense β 的缺点,我们能不能使用一些方法来的得到sparse β , 使得SV不会太多,从而得到和soft-margin SVM同样的分类效果呢?下面我们将尝试 解决这个问题。

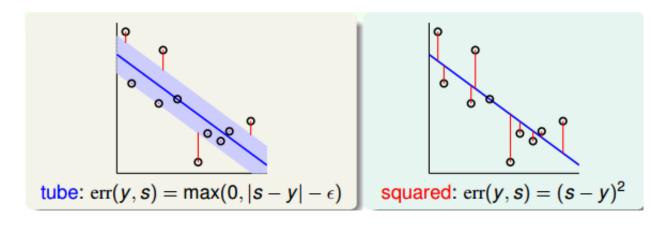
方法是引入一个叫做Tube Regression的做法,即在分类线上下分别划定一个区域 (中立区), 如果数据点分布在这个区域内,则不算分类错误,只有误分在中立区域 之外的地方才算error。



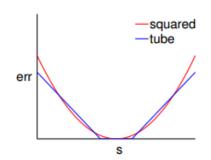
假定中立区的宽度为 2ϵ , $\epsilon>0$,那么error measure就可以写成: $err(y,s)=max(0,|s-y|-\epsilon)$,对应上图中红色标注的距离。

通常把这个error叫做 ϵ -insensitive error,这种max的形式跟我们上节课中介绍的hinge error measure形式其实是类似的。所以,我们接下来要做的事情就是将L2-regularized tube regression做类似于soft-margin SVM的推导,从而得到sparse β 。

首先, 我们把tube regression中的error与squared error做个比较:



然后,将err(y,s)与s的关系曲线分别画出来:



tube \approx squared when |s - y| small & less affected by outliers

上图中,红色的线表示squared error,蓝色的线表示tube error。我们发现,当|s-y|比较小即s比较接近y的时候,squared error与tube error是差不多大小的。而在|s-y|比较大的区域,squared error的增长幅度要比tube error大很多。error的增长幅度越大,表示越容易受到noise的影响,不利于最优化问题的求解。所以,从这个方面来看,tube regression的这种error function要更好一些。

现在,我们把L2-Regularized Tube Regression写下来:

$$\min_{\mathbf{w}} \frac{\lambda}{N} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \max \left(0, |\mathbf{w}^T \mathbf{z}_n - y| - \epsilon \right)$$

这个最优化问题,由于其中包含 \max 项,并不是处处可微分的,所以不适合用 GD/SGD来求解。而且,虽然满足representer theorem,有可能通过引入 \ker kernel来求解,但是也并不能保证得到 $\operatorname{sparsity}$ β 。从另一方面考虑,我们可以把这个问题转换为 带条件的QP问题,仿照dual SVM的推导方法,引入 kernel ,得到 KKT 条件,从而保证解 BE sparse的。

Regularized Tube Regr.

min $\frac{\lambda}{N} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + \frac{1}{N} \sum$ tube violation

- unconstrained,
 but max not differentiable
- 'representer' to kernelize, but no obvious sparsity

standard SVM

 $\min \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum \text{margin vio.}$

- not differentiable, but QP
- dual to kernelize,
 KKT conditions ⇒ sparsity

所以,我们就可以把L2-Regularized Tube Regression写成跟SVM类似的形式:

will mimic standard SVM derivation:

$$\min_{\boldsymbol{b}, \mathbf{w}} \quad \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{n=1}^{N} \max \left(0, |\mathbf{w}^T \mathbf{z}_n + \boldsymbol{b} - y_n| - \epsilon \right)$$

值得一提的是,系数 λ 和C是反比例相关的, λ 越大对应C越小, λ 越小对应C越大。而 且该式也把 w_0 即b单独拿了出来,这跟我们之前推导SVM的解的方法是一致的。

现在我们已经有了Standard Support Vector Regression的初始形式,这还是不是一个 标准的QP问题。我们继续对该表达式做一些转化和推导:

mimicking standard SVM

$$\min_{b,\mathbf{w},\boldsymbol{\xi}} \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{n=1}^{N} \boldsymbol{\xi}_n$$

$$s.t. \ |\mathbf{w}^T \mathbf{z}_n + b - y_n| \le \epsilon + \boldsymbol{\xi}_n$$

$$\boldsymbol{\xi}_n \ge 0$$

making constraints linear

$$\min_{\substack{\mathbf{c}, \mathbf{w}, \boldsymbol{\xi} \\ \mathbf{c}, \mathbf{w}, \boldsymbol{\xi}}} \frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{n=1}^{N} \xi_n \\ \mathbf{s}.t. \ |\mathbf{w}^T \mathbf{z}_n + b - y_n| \le \epsilon + \xi_n \\ \xi_n \ge 0$$

$$\frac{1}{2} \mathbf{w}^T \mathbf{w} + C \sum_{n=1}^{N} (\xi_n^{\vee} + \xi_n^{\wedge}) \\ -\epsilon - \xi_n^{\vee} \le y_n - \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n - b \le \epsilon + \xi_n^{\wedge} \\ \xi_n^{\vee} \ge 0, \xi_n^{\wedge} \ge 0$$

如上图右边所示,即为标准的QP问题,其中 $\xi_n^{
ightharpoons}$ 和 $\xi_n^{
ightharpoons}$ 分别表示upper tube violations和 lower tube violations。这种形式叫做Support Vector Regression (SVR) primal。

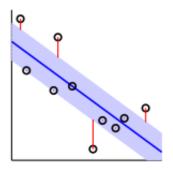
$$\min_{\substack{b,\mathbf{w},\boldsymbol{\xi}^{\vee},\boldsymbol{\xi}^{\wedge}}} \quad \frac{1}{2}\mathbf{w}^{T}\mathbf{w} + C\sum_{n=1}^{N} \left(\xi_{n}^{\vee} + \xi_{n}^{\wedge}\right)$$

$$s.t. \quad -\epsilon - \xi_{n}^{\vee} \leq y_{n} - \mathbf{w}^{T}\mathbf{z}_{n} - b \leq \epsilon + \xi_{n}^{\wedge}$$

$$\xi_{n}^{\vee} \geq 0, \xi_{n}^{\wedge} \geq 0$$

SVR的标准QP形式包含几个重要的参数:C和 ϵ 。C表示的是regularization和tube violation之间的权衡。large C倾向于tube violation, small C则倾向于regularization。 ϵ 表征了tube的区域宽度,即对错误点的容忍程度。 ϵ 越大,则表示对错误的容忍度越 大。 ϵ 是可设置的常数,是SVR问题中独有的,SVM中没有这个参数。另外,SVR的 QP形式共有 $\hat{d}+1+2N$ 个参数,2N+2N个条件。

- parameter C: trade-off of regularization & tube violation
- parameter ε: vertical tube width —one more parameter to choose!
- QP of $\tilde{d} + 1 + 2N$ variables, 2N + 2Nconstraints



Support Vector Regression Dual

现在我们已经得到了SVR的primal形式,接下来将推导SVR的Dual形式。首先,与 SVM对偶形式一样,先令拉格朗日因子 $lpha^{igvee}$ 和 $lpha^{igwed}$,分别是与 $oldsymbol{\xi}_n^{igwed}$ 和 $oldsymbol{\xi}_n^{igwed}$ 不等式相对应。 这里忽略了与 $\xi_n^{\vee} \geq 0$ 和 $\xi_n^{\wedge} \geq 0$ 对应的拉格朗日因子。

objective function
$$\frac{1}{2}\mathbf{w}^T\mathbf{w} + C\sum_{n=1}^N \left(\xi_n^\vee + \xi_n^\wedge\right)$$
 Lagrange multiplier α_n^\wedge for $y_n - \mathbf{w}^T\mathbf{z}_n - b \le \epsilon + \xi_n^\wedge$ Lagrange multiplier α_n^\vee for $-\epsilon - \xi_n^\vee \le y_n - \mathbf{w}^T\mathbf{z}_n - b$

然后,与SVM一样做同样的推导和化简,拉格朗日函数对相关参数偏微分为零,得到 相应的KKT条件:

Some of the KKT Conditions • $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial w_i} = 0$: $\mathbf{w} = \sum_{n=1}^{N} \underbrace{(\alpha_n^{\wedge} - \alpha_n^{\vee})}_{\beta_n} \mathbf{z}_n$; $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial b} = 0$: $\sum_{n=1}^{N} (\alpha_n^{\wedge} - \alpha_n^{\vee}) = 0$ • complementary slackness: $\frac{\alpha_n^{\wedge}(\epsilon + \xi_n^{\wedge} - y_n + \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n + b)}{\alpha_n^{\vee}(\epsilon + \xi_n^{\vee} + y_n - \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n - b)} = 0$

接下来,通过观察SVM primal与SVM dual的参数对应关系,直接从SVR primal推导出 SVR dual的形式。(具体数学推导,此处忽略!)

 $\alpha_n^{\vee}(\epsilon + \boldsymbol{\xi}_n^{\vee} + \boldsymbol{y}_n - \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n - b) = 0$

min
$$\frac{1}{2}\mathbf{w}^{T}\mathbf{w} + C\sum_{n=1}^{N} \xi_{n}$$
s.t.
$$y_{n}(\mathbf{w}^{T}\mathbf{z}_{n} + b) \ge 1 - \xi_{n}$$

$$\xi_{n} \ge 0$$

min
$$\frac{1}{2}\mathbf{w}^{T}\mathbf{w} + C\sum_{n=1}^{N} (\xi_{n}^{\wedge} + \xi_{n}^{\vee})$$
s.t.
$$1(y_{n} - \mathbf{w}^{T}\mathbf{z}_{n} - b) \leq \epsilon + \xi_{n}^{\wedge}$$

$$1(\mathbf{w}^{T}\mathbf{z}_{n} + b - y_{n}) \leq \epsilon + \xi_{n}^{\vee}$$

$$\xi_{n}^{\wedge} \geq 0, \xi_{n}^{\vee} \geq 0$$

min
$$\frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{N} \alpha_n \alpha_m y_n y_m K(\mathbf{x}_n, \mathbf{x}_m)$$
$$-\sum_{n=1}^{N} \mathbf{1} \cdot \alpha_n$$
s.t.
$$\sum_{n=1}^{N} y_n \alpha_n = 0$$
$$0 \le \alpha_n \le C$$

min
$$\frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \sum_{m=1}^{N} (\alpha_{n}^{\wedge} - \alpha_{n}^{\vee}) (\alpha_{m}^{\wedge} - \alpha_{m}^{\vee}) k_{n,m}$$

$$+ \sum_{n=1}^{N} ((\epsilon - y_{n}) \cdot \alpha_{n}^{\wedge} + (\epsilon + y_{n}) \cdot \alpha_{n}^{\vee})$$
s.t.
$$\sum_{n=1}^{N} 1 \cdot (\alpha_{n}^{\wedge} - \alpha_{n}^{\vee}) = 0$$

$$0 \le \alpha_{n}^{\wedge} \le C, 0 \le \alpha_{n}^{\vee} \le C$$

最后,我们就要来讨论一下SVR的解是否真的是sparse的。前面已经推导了SVR dual 形式下推导的解w为:

$$w = \sum_{n=1}^N (lpha_n^{igwedge} - lpha_n^{igvee}) z_n$$

相应的complementary slackness为:

$$\alpha_n^{\wedge}(\epsilon + \xi_n^{\wedge} - y_n + \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n + b) = 0$$

$$\alpha_n^{\vee}(\epsilon + \xi_n^{\vee} + y_n - \mathbf{w}^T \mathbf{z}_n - b) = 0$$

对于分布在tube中心区域内的点,满足 $|w^Tz_n+b-y_n|<\epsilon$,此时忽略错误, ξ_n^{\bigvee} 和 ξ_n^{\bigwedge} 都等于零。则complementary slackness两个等式的第二项均不为零,必然得到 $\alpha_n^{\bigwedge}=0$ 和 $\alpha_n^{\bigvee}=0$,即 $\beta_n=\alpha_n^{\bigwedge}-\alpha_n^{\bigvee}=0$ 。

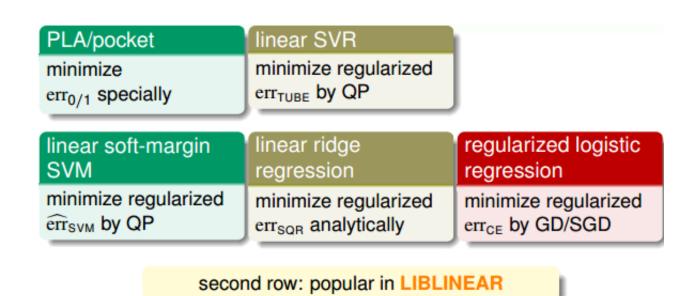
所以,对于分布在tube内的点,得到的解 $eta_n=0$,是sparse的。而分布在tube之外的点, $eta_n
eq 0$ 。至此,我们就得到了SVR的sparse解。

Summary of Kernel Models

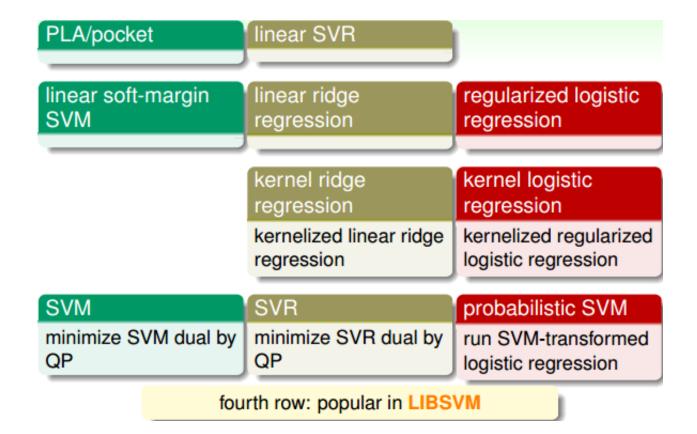
这部分将对我们介绍过的所有的kernel模型做个概括和总结。我们总共介绍过三种线性模型,分别是PLA/pocket, regularized logistic regression和linear ridge regression。这三种模型都可以使用国立台湾大学的Chih-Jen Lin博士开发的Liblinear

库函数来解决。

另外,我们介绍了linear soft-margin SVM,其中的error function是 $e\hat{r}r_{svm}$,可以通过标准的QP问题来求解。linear soft-margin SVM和PLA/pocket一样都是解决同样的问题。然后,还介绍了linear SVR问题,它与linear ridge regression一样都是解决同样的问题,从SVM的角度,使用 err_{tube} ,转换为QP问题进行求解,这也是我们本节课的主要内容。



上图中相应的模型也可以转化为dual形式,引入kernel,整体的框图如下:



其中SVM, SVR和probabilistic SVM都可以使用国立台湾大学的Chih-Jen Lin博士开发的LLibsvm库函数来解决。通常来说,这些模型中SVR和probabilistic SVM最为常用。

总结

本节课主要介绍了SVR,我们先通过representer theorem理论,将ridge regression转化为kernel的形式,即kernel ridge regression,并推导了SVR的解。但是得到的解是dense的,大部分为非零值。所以,我们定义新的tube regression,使用SVM的推导方法,来最小化regularized tube errors,转化为对偶形式,得到了sparse的解。最后,我们对介绍过的所有kernel模型做个总结,简单概述了各自的特点。在实际应用中,我们要根据不同的问题进行合适的模型选择。

注明:

文章中所有的图片均来自台湾大学林轩田《机器学习技法》课程